

บทที่ 3

การออกแบบเครื่องหมายอคติ่วเหลืองแบบกระถุกติดรถไถเดินตาม

3.1 ลักษณะหรือคุณสมบัติของเครื่องหมายอคติ่วเหลืองแบบกระถุกติดรถไถเดินตาม

เครื่องหมายอคติ่วเหลืองแบบกระถุกติดรถไถเดินตามมีลักษณะ หรือคุณสมบัติดังนี้

- 1) เป็นเครื่องหมายอคติ่วเหลืองชนิดไม้ตระยึนคิน 2 แผ่นที่สามารถต่อพ่วงกับรถไถเดิน ตามที่ผลิตขึ้นในประเทศไทยได้
- 2) ลักษณะการทำงานจะหมายอคเป็นหลุม ๆ ละ 2-3 เมตร
- 3) อุปกรณ์เจาะดินสามารถทำงานบนพื้นที่ที่มีดินซังได้
- 4) ความลึกในการเจาะดินปรับได้ 3-6 เซนติเมตร
- 5) สามารถปรับระยะห่างระหว่างแทร์ได้ 30-75 เซนติเมตร และสามารถปรับ ระยะห่างระหว่างหลุมได้ 20-30 เซนติเมตร
- 6) เมื่อหมายอคเมล็ดถั่วเหลืองลงคินแล้ว มีอุปกรณ์ที่สามารถกลบคินได้ทันที
- 7) การดูแลรักษาและซ่อมบำรุงง่าย

3.2 ลักษณะการทำงานของเครื่องหมายอคติ่วเหลืองแบบกระถุกติดรถไถเดินตาม

เครื่องหมายอคที่ได้ออกแบบนี้ ใช้รถไถเดินตามเป็นต้นกำลัง เป็นเครื่องหมายอคแบบ 2 ถาด โดยหมายอคเป็นหลุม หลุมละ 2-3 เมตร อุปกรณ์เจาะดิน (หัวกระถุก) ทำการเหล็กแผ่นทำ หมุนกันคล้ายเตียงเคลื่อนที่ขึ้น - ลงในแนวตั้ง โดยใช้หลักการของเพลาลูกเบี้ยว ในจังหวะที่หัว กระถุกเคลื่อนที่ลงถึงตำแหน่งต่ำสุด เมล็ดจะหมายอคลงหลุมได้พอดี เนื่องจากได้ออกแบบให้ ความเร็วของเพลาลูกเบี้ยวสัมพันธ์กับการปล่อยเมล็ดจากภาชนะบรรจุเมล็ด ผ่านท่อน้ำเมล็ด ท่อหมายอคและรูปปล่อยเมล็ด เมื่อเมล็ดลงหลุมแล้วจะบดหับคินด้วยลูกสือเหล็ก

3.3 สภาพพื้นที่ที่สามารถใช้เครื่องหมายอคติ่วเหลืองแบบกระถุกติดรถไถเดินตาม

เครื่องหมายอคติ่วเหลืองแบบกระถุกติดรถไถเดินตามที่ได้ออกแบบนี้ จะสามารถทำงาน บนแปลงนาที่ปูกรดด้วยวิธีการปักดำหรือการหัวน้ำที่ได้รับการเก็บเกี่ยวข้าวเรียบร้อยแล้ว การเก็บ เกี่ยวจะใช้วิธีเก็บด้วยเกียร์หรือใช้เครื่องเกี่ยววนค้ำหัวกีด สภาพแปลงนาหลังการเก็บเกี่ยวจะมี คอชั้งอยู่สูงจากพื้นดินหรือมีฟางข้าวที่พ่นออกจากการเครื่องเกี่ยววนค้ำหัวปักกลุมอยู่ สามารถนำ เครื่องหมายอคไปใช้ได้ก็ต่อเมื่อขัดเศษฟางข้าวที่พ่นออกจากเครื่องเกี่ยววนค้ำหัวเรียบร้อยแล้ว เนื่องจากฟางข้าวจะทำให้เกิดปัญหาการลากฟางของสกี ส่วนต่อซึ่งจะไม่เกิดปัญหาการลากฟาง

เพราจะตองซึ่งมีรากช่วยยึดให้ออยู่กับที่ ดังนั้นสภาพของแปลงนาที่ทำการปลูกข้าวแบบปักดำหรือแบบหว่านที่กำจัดฟางข้าวที่พ่นออกจากเครื่องเก็บวนดูแลข้าวจึงไม่มีผลต่อการเจาะดินของหัวกระถุง ความชื้นของดินที่เหมาะสมต่อการใช้เครื่องหมายคือ 20-25 เปอร์เซ็นต์ (ตามค่าแนะนำของกรมวิชาการเกษตร) หรือทดสอบความชื้นดินด้วยวิธีกลโดยการกำคินด้วยมือให้แน่น เมื่อคลายมือออกไม่มีน้ำติดมือและดินแตกออก จึงประมาณได้ว่าดินมีความชื้นเพียงพอต่อการงอกของเมล็ด

3.4 ส่วนประกอบที่สำคัญของเครื่องหมายคอมเมล็ดแบบกระถุง เครื่องหมายคอมมีส่วนประกอบที่สำคัญดังนี้

1) ตั้งไส่เมล็ดและท่อส่งเมล็ด

ถังใส่เมล็ดอาจทำด้วยไม้ พลาสติก หรือโลหะก็ได้ เมล็ดที่อยู่ในถังควรไว้ลงสู่ท่อน้ำเมล็ดได้สะดวก ส่วนท่อน้ำเมล็ดอาจเป็นท่อยางเพื่อให้สะดวกต่อการประกอบและทำให้สามารถมองเห็นระดับเมล็ดในถังได้

2) กลไกหยดเมล็ด

ควรมีลักษณะสัมพันธ์กับลักษณะการเจาะ หรือ บุดลุน เพื่อให้เมล็ดสามารถหล่นในตำแหน่งที่เหมาะสม ส่วนจำนวนเมล็ดสามารถปรับได้โดยขนาดคร่องของตัวปัลปอยเมล็ด

3) กลไกกระถุงดิน

กลไกกระถุงดิน จะมีตัวกระถุงดินให้ได้ขนาดและความลึกหลุนตามที่ต้องการ

4) ถักกอกทับฟางข้าว

ถักกอกทับฟาง มีหน้าที่กอกฟางข้าวให้แนบกับแปลงที่จะปลูก ช่วยป้องกันการลากฟางข้าวหลังการเก็บเกี่ยวได้

5) ล้อกลอนและอัดดิน

จะช่วยให้เมล็ดพืชสัมผัสกับดิน เพื่อช่วยให้เมล็ดมีความชื้นที่เหมาะสมสำหรับการเจริญเติบโต

6) ระบบส่งกำลัง

ระบบส่งกำลังจะใช้การส่งกำลังมาจากล้อขับเคลื่อนห้องสองล้อ โดยใช้สายพานเป็นชุดส่งกำลังหลัก และใช้โซ่ส่งกำลังมายังลูกเบี้ยว เพื่อไปกดก้านกระถุง

**3.5 การออกแบบเครื่องหมายอคติ้วเหลืองแบบกระหุงติดรถໄไตเดินตาม
การออกแบบและคำนวณชิ้นส่วนต่าง ๆ ของเครื่องหมายอคติ้วเหลืองแบบกระหุงติดรถໄไต
เดินตาม เป็นดังนี้**

3.5.1 การออกแบบระบบส่งกำลัง

กำหนดให้

เส้นผ่านศูนย์กลางของพูลเตอร์ที่ใช้ (D_w)	= 9	นิ้ว
จำนวนฟันของสเตอร์ที่อยู่บนเพลาพูลเตอร์ (N_{s1})	= 48	ฟัน
และ จำนวนฟันของสเตอร์ที่อยู่บนเพลาลูกเบี้ยว (N_{s2})	= 16	ฟัน
เส้นผ่านศูนย์กลางของวงล้อ (D_{wh})	= 0.69	เมตร
วงล้อเคลื่อนที่รอบหนึ่งรอบ ได้ระยะทาง	= $2 \times \pi \times 0.345$	
	= 2.1677	เมตร

$$\begin{aligned} \text{ออกแบบให้ลูกเบี้ยวเคลื่อนที่รอบหนึ่งรอบ} \\ \text{ได้ระยะห่างระหว่างหมุน} &= 0.2 \quad \text{เมตร} \\ \text{ดังนั้นวงล้อเคลื่อนที่รอบหนึ่งรอบ เพลาลูกเบี้ยวเคลื่อนที่ได้} &= \frac{2.1677}{0.2} \\ \text{วงล้อเคลื่อนที่ } 2\pi \text{ เรเดียนต่อหนึ่งหน่วยเวลา} &= 10.84 \quad \text{รอบ} \end{aligned}$$

หรือ วงล้อเคลื่อนที่ 2π เรเดียนต่อหนึ่งหน่วยเวลา เพลาลูกเบี้ยวเคลื่อนที่ได้ $10.8385 \times 2\pi$
เรเดียนต่อหนึ่งหน่วยเวลา

$$\begin{aligned} \text{จาก} \quad \frac{\omega_1}{\omega_2} &= \frac{D_2}{D_1} \\ \text{จะได้} \quad \frac{\omega_{wh}}{\omega_{s1}} &= \frac{D_p}{D_w} \\ \text{แทนค่า} \quad \frac{2\pi}{\omega_{s1}} &= \frac{D_p}{9} \quad \dots\dots\dots (1) \\ \text{จาก} \quad \frac{\omega_1}{\omega_2} &= \frac{N_2}{N_1} \\ \text{จะได้} \quad \frac{\omega_{s1}}{\omega_{s2}} &= \frac{N_{s2}}{N_{s1}} \\ \text{แทนค่า} \quad \frac{\omega_{s1}}{10.8385 \times 2\pi} &= \frac{16}{48} \\ &\omega_{s1} = 3.6128 \times 2\pi \end{aligned}$$

$$\text{แทนค่าในสมการ (1)} \quad \frac{2\pi}{3.6128 \times 2\pi} = \frac{D_p}{9}$$

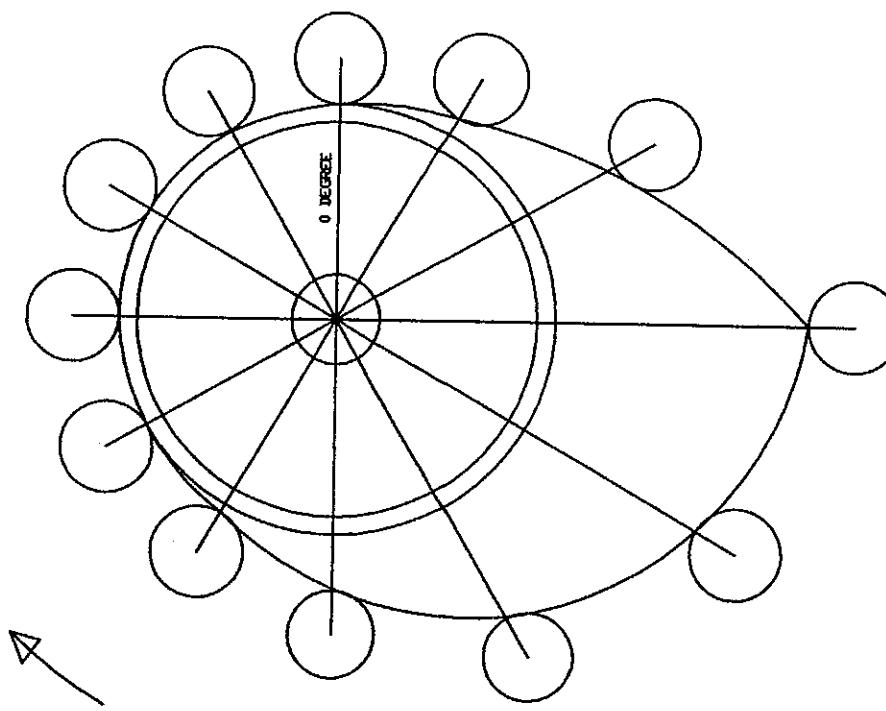
$$D_p = 2.49 \quad \text{นิ้ว}$$

$$\text{ดังนั้นเลือกขนาดของพูลเลอร์ที่เพลาพูลเลอร์} = 2.5 \quad \text{นิ้ว}$$

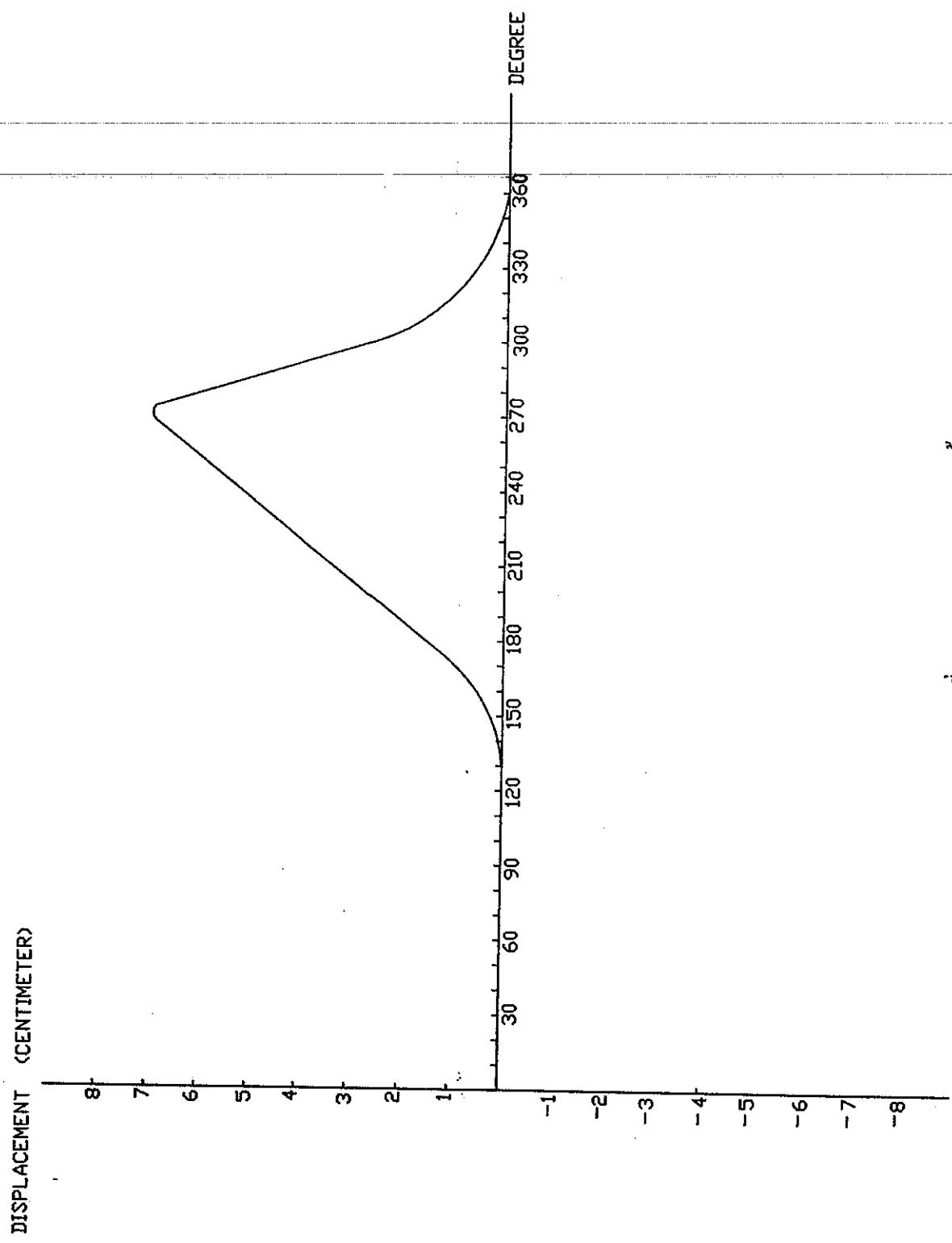
3.5.2 การออกแบบลูกเบี้ยว

หลักการในการออกแบบมีดังนี้

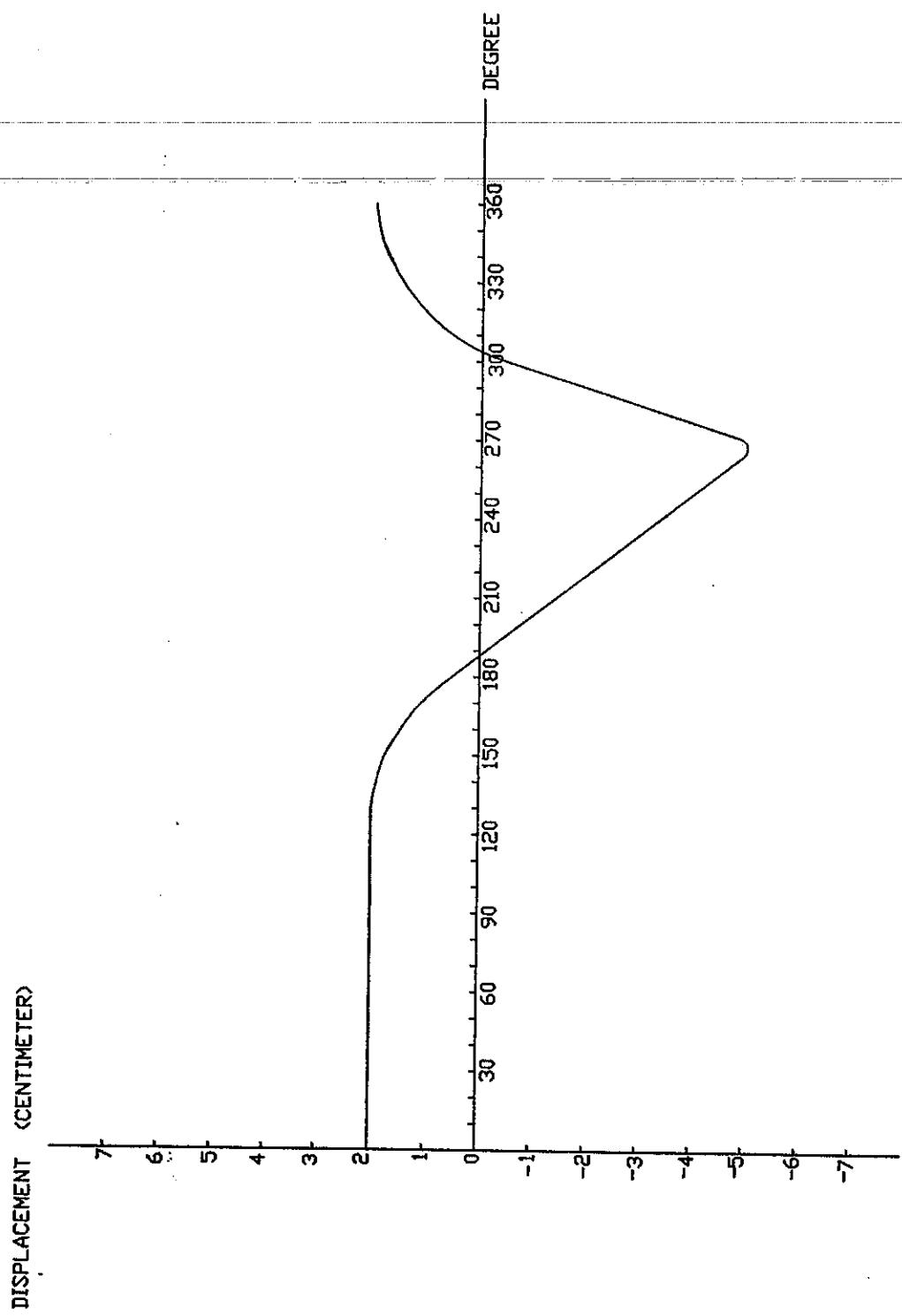
- 1) ออกแบบโดยอาศัยลักษณะหมุน โดยต้องการให้หุนมีลักษณะเป็นส่วนโถงมีความลึก 5 เซนติเมตร
- 2) ออกแบบโดยลักษณะของพื้นที่ เนื่องจากต้องการให้เครื่องหมายทำงานได้ในพื้นที่หลังการเก็บเกี่ยวด้วยเครื่องคีวนหรือใช้เครื่องเกี่ยววนด้าว ที่กำจัดเศษฟางเรียบร้อยแล้ว แต่พื้นที่จะมีตอรังอยู่ ดังนั้นจึงออกแบบให้ลูกเบี้ยวใช้เวลาในการทำงานต้นเพื่อป้องกันการติดขัดของกลไกการกระทุบ ทั้งนี้ลูกเบี้ยวที่ใช้จะทำงานในลักษณะเริ่มกด เพื่อทำให้เกิดหุนเมื่อใกล้ถึงตำแหน่งสูงสุดของระบบกระชับ (เม็ดมะตอกลงหุน) ลูกเบี้ยวจะเคลื่อนที่ขึ้นอย่างรวดเร็ว



ภาพที่ 3.1 ลูกบาศก์



ภาพที่ 3.2 การกราฟชักขลุกของบุหรี่ยา



ภาพที่ 3.3 การกระทำของงานกระแทก
ผิวดินเป็นระดับ摹จำ (0 เซนติเมตร)

บ ๗๔
๑๔๐
๑๒
พ๖๖๓

474053?



3.5.3 การออกแบบวงล้อกำหนดจำนวนเม็ด

เนื่องจากถักขณะทางกายภาพของถัวเหลืองเป็นดังนี้ 4 ก.ย. 2547
ตารางที่ 3.1 ถักขณะทางกายภาพของถัวเหลือง

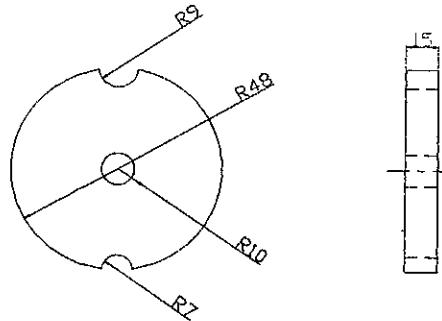
น้ำหนัก เม็ด (g) $\times 10^{-5}$	ขนาด(mm.)			ปริมาตร เม็ด (cm ³) $\times 10^{-5}$	ความถ่วง จำเพาะ	ความชื้น (%wb)	ความ หนาแน่น (kg/m ³)
	ยาว	กว้าง	หนา				
12500	6.0	5.5	4.2	17830	1.43	8.78	701

หมายเหตุ : จากการสูญเสียจำนวน 100 เม็ด

ความหนาแน่นเป็น Bulk density

จากการคำนวณหาระยะห่างระหว่างหลุม ถักขณะถูกนีบี้ไว้ที่ใช้ ทำให้ได้ขนาดถือกำหนดจำนวนเม็ด และซ่องของวงล้อกำหนดจำนวนเม็ดที่มีถักขณะและคุณสมบัติ ดังนี้

- 1) ทำการอุดมนียมเพื่อทดสอบความหน่วงในการหมุน
- 2) วงล้อกำหนดจำนวนเม็ด มีความหนา 15 มิลลิเมตร เพื่อให้มีเม็ดอยู่ในช่องได้ ประมาณ 2-3 เม็ด
- 3) ช่องมีถักขณะเป็นครึ่งวงกลมมีขนาด 7 และ 9 มิลลิเมตร เพื่อรับและปล่อยเม็ด ได้สะดวก



ภาพที่ 3.4 วงล้อกำหนดจำนวนเม็ด

หมายเหตุ : ช่องขนาด 7 มิลลิเมตร สำหรับหยอดจำนวน 2-3 เม็ด
ช่องขนาด 9 มิลลิเมตร สำหรับหยอดจำนวน 3-4 เม็ด

3.5.4 การออกแบบถังบรรจุเมล็ด

ออกแบบให้ถังบรรจุเมล็ด มีลักษณะการปิดอยเมล็ดจากทรงกลาง เมล็ดจะตกลงสู่ท่อน้ำเมล็ด โดยอาศัยแรงโน้มถ่วงของโลก มีความชุบชื้งละ 4 กิโลกรัม ทำมนุน 40° กับแนวระดับ เพื่อให้เมล็ดตกลงสู่ท่อน้ำเมล็ดได้สะอาด ส่วนท่อน้ำเมล็ดเป็นท่อยาง เพื่อสะดวกต่อการประกอบและสามารถหันระดับของเมล็ดในถังได้

3.5.5 การออกแบบหัวเจาะ

ออกแบบหัวเจาะมีลักษณะแหลม ทำให้เกิดหุ่มกว้างพอที่เมล็ดจะตกลงหุ่น และดื้อสามารถกดทับได้พอดี (ความกว้างของหุ่น 4 เซนติเมตร) โดยทำจากเหล็ก แผ่นรูปหลายเหลี่ยม ทำมนุนกัน 30 องศา ดังภาคผนวก ข (หน้าที่ 99)