

บทที่ 2

การทบทวนวรรณกรรม

การประมวลผลค์ประกอบของารโนนิกในระบบไฟฟ้ากำลังเป็นวิธีมาตรฐานในการประเมินคุณภาพของกำลังงานไฟฟ้าที่ถูกส่งไปยังภาระทางไฟฟ้า ในระบบไฟฟ้ามักมีการเกิดอาร์โนนิกขึ้นในสัญญาณแรงดันและกระแสไฟฟ้าเนื่องจากอุปกรณ์ทางไฟฟ้าที่ไม่เป็นเชิงเส้น ในระบบไฟฟ้าจำนวนมาก อาทิ เช่น อุปกรณ์สวิตซ์กำลังสารกึ่งตัวนำ ความอ่อนตัวของหม้อแปลงไฟฟ้าในระบบไฟฟ้ากำลังสามารถลดปริมาณอาร์โนนิกในกระแสไฟฟ้าเพิ่มขึ้นได้ อาร์โนนิกที่เกิดขึ้นในระบบไฟฟ้าทำให้สัญญาณแรงดันไฟฟ้าผิดเพี้ยนไปซึ่งมีผลทำให้เกิดความสูญเสียและความร้อนเพิ่มขึ้นอีกด้วยทั้งที่ทำให้อุปกรณ์ป้องกันทางไฟฟ้าเสียหายด้วย [7, 15] ดังนั้น ในการเพิ่มคุณภาพของกำลังไฟฟ้าที่จ่ายให้กับเครือข่ายระบบไฟฟ้าจำเป็นที่ต้องทราบถึงพารามิเตอร์อาร์โนนิกที่เกี่ยวข้อง เช่น ขนาดและมุมเฟส และน้ำพารามิเตอร์อาร์โนนิกที่เกี่ยวข้องไปใช้ในการออกแบบตัวกรองสัญญาณเพื่อกำจัดหรือลดอาร์โนนิกในระบบไฟฟ้า

ในปัจจุบันมีอัลกอริทึมมากหลายสำหรับการหาค่าพารามิเตอร์อาร์โนนิกในระบบไฟฟ้ากำลัง โดยมีรายละเอียดวิธีการหาค่าพารามิเตอร์อาร์โนนิกตามลำดับดังต่อไปนี้ วิธีการแปลงรูป Fourier แบบเร็ว (Fast Fourier Transform: FFT) [3, 9, 10, 11] และ ได้ถูกพัฒนาสำหรับการเลือกช่วงของอาร์โนนิกโดยการหาขนาดการแปลงรูป Fourier แบบดิสcrete (Discrete Fourier Transform: DFT) ของสัญญาณ [4] หรือ วิธีการแปลงรูป Hartley Transform [5]

ต่อจากนี้ Dash และ Sharaf [13] พร้อมด้วยนักวิจัยของ Girgis [1] ได้พัฒนาอัลกอริทึมที่มีประสิทธิภาพในการใช้ตัวกรองคัลแมนแบบเชิงเส้น (Linear Kalman Filter) เพื่อการหาค่าขนาดของสัญญาณชานยน์ที่รู้ค่าความถี่เดียว ไม่รู้ค่าขนาดของสัญญาณรบกวน

นอกจากนี้การค้นหาตำแหน่งขนาดของอาร์โนนิกที่ไม่ทราบค่าในระบบไฟฟ้าที่มีขนาดใหญ่ สามารถทำได้โดยใช้วิธีโครงข่ายประสาทเทียม (Neural Network) บนพื้นฐานหลักการเรียนรู้ [14]

ต่อมาในปี 1996 Mori ได้ทดลองใช้วิธีโครงข่ายประสาทเทียมบนเทคนิคการเรียนรู้แบบข้อนกลับ (Back-propagation) [6] เพื่อที่จะคำนวณขนาดของอาร์โนนิกในสัญญาณแรงดัน ในขณะที่ Osowski [16] ได้ใช้วิธีโครงข่ายประสาทเทียมบนเทคนิคการหาค่าขนาดสมมติค่าสูตรของค่าความผิดพลาด ซึ่งนำไปประยุกต์ใช้สำหรับงานด้าน VLSI

ในปี ค.ศ. 1996 กลุ่มนักวิจัยของ Dash ได้เสนอแนวทางการประมวลผลอาร์โนนิกแบบปรับตัวโดยการใช้วิธีการรวมเชิงเส้น Fourier (Fourier Linear Combiner) [8, 12] ซึ่งเป็นโครงข่ายประสาทเทียมแบบปรับตัวเชิงเส้น หรือเรียกอีกอย่างหนึ่งว่า Adaline [2] สำหรับวิธี Adaline มีความแตกต่างกับวิธีการแพร่

แบบข้อนกลับอย่างมาก และวิธี Adaline นี้ชั้งสามารถควบคุมเสถียรภาพและความเร็วในการหาค่าตอบหารามิเตอร์อาร์โนนิกที่เหมาะสมจากการหาค่าตัวสูตรของสมการความผิดพลาดได้ดีกว่าวิธีการแพร์เมบัน ข้อนกลับ ต่อมาในปี ค.ศ.2003 กลุ่มนักวิจัยของ Manimek ได้พัฒนาอัลกอริทึมการวัดหาร์โนนิกในแรงดันและกระแสไฟฟ้าแบบเวลาจริงในระบบไฟฟ้าโดยการใช้วิธี SVD (Singular Value Decomposition) [17]

อย่างไรก็ตามในงานวิจัยนี้ จะนำเสนอวิธีลดความผิดเพี้ยนของสัญญาณเพื่อวิเคราะห์หาค่าขนาดและมุนไฟฟ์ของสัญญาณแรงดันไฟฟ้าหรือกระแสไฟฟ้าในระบบไฟฟ้าที่ถูกต้องโดยการใช้แนวคิดวิธีพิชคณิตพร้อมกับหาราคำตอบโดยใช้เทคนิค L_1 Norm และ L_2 Norm [7] ในการประมาณค่าขนาดและมุนไฟฟ์ของสัญญาณที่เวลาจริง