

## บทที่ 2

### แนวคิดและทฤษฎีที่เกี่ยวข้อง

ในบทนี้เราจะกล่าวถึงแนวคิดและทฤษฎีที่เกี่ยวข้องกับโครงงานวิจัยที่ทำการศึกษาเกี่ยวกับการลดควันในท่อไอเสีย ที่เป็นผลกระทบจากอากาศจากยานยนต์ ซึ่งจะกล่าวถึงที่มาของควันและสถานการณ์ของผลกระทบรวมถึงการออกแบบการทดลองที่ถูกต้องตามหลักการทางวิศวกรรม ซึ่งเป็นการออกแบบการทดลองแบบเพคเทอเรียล และการวิเคราะห์ผลโดยใช้โปรแกรมวิเคราะห์ผลทางสถิติ ซึ่งเป็นโปรแกรมที่มีประสิทธิภาพในการวิเคราะห์ผลที่ถูกต้อง

#### 2.1 ผลกระทบอากาศเนื่องจากยานยนต์

(ที่มา: วงศ์พันธ์ ลิมป์เสนีย์, นิตยา มหาพล และ ธีระ เกรอต, 2536.)

ยานยนต์เป็นตัวกำเนิดของมลสารในอากาศที่สำคัญในบริเวณชุมชนหนาแน่นในกรุงเทพฯ การจราจรเป็นต้นกำเนิดก้าวครั้งบอนมอนอกไซด์ และก้าวไฮดร็อครับอนในปริมาณมากกว่าแหล่งกำเนิดอื่นๆ ซึ่งจะทำให้เกิดผลเสียทางสุขภาพของประชากร และสิ่งแวดล้อมรอบตัวเรา

ในกรุงเทพมหานคร ไอเสียจากการยานยนต์ รถจักรยานยนต์ ทำให้เกิดผลกระทบโดยทั่วไป และโดยเฉพาะอย่างยิ่งในบริเวณที่มีการจราจรหนาแน่น

##### 2.1.1 การทำงานของเครื่องยนต์

เครื่องยนต์สันดาปภายใน เป็นเครื่องยนต์ที่ใช้ในรถยนต์ทั่วไป มีการเผาไหม้เชื้อเพลิงภายในตัวเครื่องยนต์ ส่วนเครื่องยนต์สันดาปภายในออก ยกตัวอย่างได้แก่ เครื่องจักรไอน้ำ ซึ่งใช้พลังงานไอก๊าซที่ได้จากหม้อน้ำที่อยู่นอกเครื่องยนต์

เครื่องยนต์สันดาปภายในแบบลูกสูบเคลื่อนแนวตรง ทำงานแบบวงจร 4 จังหวะหรือวงจร 2 จังหวะ เครื่องยนต์แบบวงจร 4 จังหวะใช้ทั่วไปในรถยนต์และยานพาหนะทางบกอื่น ๆ และเรือยนต์ เครื่องยนต์แบบ 4 จังหวะ และ 2 จังหวะ มีขั้นตอนในการทำงานซึ่งจะเบิดส่วนผสม เชื้อเพลิงกับอากาศ ให้เกิดพลังงานความร้อน และเปลี่ยนเป็นพลังงานขับเคลื่อนลูกสูบ ขั้นตอนการ 4 ขั้นตอนคือ ดูดไอดี อัดส่วนผสม ถ่ายทอดกำลัง และปล่อยไอเสียเกิดขึ้นหมุนเวียนตลอดเวลาที่ เครื่องยนต์ทำงาน

### 2.1.1.1 การทำงานของเครื่องยนต์ 4 จังหวะ

1. ลูกสูบเคลื่อนลง ลิ้นไอดีปิด ดูดส่วนผสมอากาศ และเข้าเพลิงเข้าแทนที่ของว่าง ส่วนผสมอากาศและเข้าเพลิงน้ำมันโดยคาร์บูเรเตอร์ ให้มีส่วนผสมที่เหมาะสมแก่การเผาไหม้ คือ ประมาณ 14.5: 1 โดยน้ำหนัก

2. เมื่อลูกสูบลงสุดแล้ว ลิ้นไอดีปิด แรงจากเพลาจะดันลูกสูบขึ้นอัดส่วนผสมอากาศ และเข้าเพลิง หัวเทียนจะจุดระเบิดด้วยประกายไฟ เมื่อลูกสูบขึ้นเกือบสูงสุด อัตราส่วนของปริมาตรส่วนผสมที่ดูดนี้ เทียบกับปริมาตรเมื่อลูกสูบลงต่ำสุด เรียกว่าอัตราส่วนแรงอัด อัตราส่วนแรงอัดนี้โดยปกติจะประมาณ 8.5: 1 ถึง 10: 1

3. จังหวะถ่ายทอดกำลังเริ่มเมื่อส่วนผสมเผาไหม้ อุณหภูมิจะสูงขึ้นถึงประมาณ 2,500-3,000 องศาเซลเซียส ก๊าซเกิดแรงดันให้ลูกสูบเคลื่อนลงขึ้นเคลื่อนเพลา

4. เมื่อลูกสูบเคลื่อนลงจนสุด ลิ้นไอเสียเปิดปล่อยให้ไอเสียถูกดันออกในขณะที่ลูกสูบเคลื่อนขึ้นด้วยแรงเหวี่ยงของเพลา จนลูกสูบเคลื่อนขึ้นบนสุด ลิ้นไอเสียปิดพร้อมที่จะเริ่มวงจรใหม่

### 2.1.1.2 การทำงานของเครื่องยนต์ 2 จังหวะ

เครื่องยนต์ว่าง 2 จังหวะ ลูกสูบเคลื่อนขึ้นลงเพียง 2 ครั้งหรือ 1 รอบต่อวงจร เมื่อลูกสูบเคลื่อนลงเกือบสุด ลิ้นไอเสียเปิดปล่อยให้ไอเสียภายในกระบอกสูบ ไอดีบานส่วนจะไหหลอกทางท่อไอเสียในช่วงสุดท้ายก่อนที่ลิ้นไอเสียจะปิด ทำให้ไอเสียประกอบด้วยส่วนผสมอากาศ และเข้าเพลิง มีไอโอดาร์บอนจำนวนมาก

เครื่องยนต์ที่มีการทำงานแบบ 2 จังหวะ จะมีวัյจักรการทำงานคือจังหวะดูด จังหวะอัด จังหวะระเบิด และจังหวะคาย เช่นเดียวกับเครื่องยนต์ 4 จังหวะ แต่จังหวะดูดกับจังหวะอัดจะเกิดขึ้นพร้อมกันและจังหวะระเบิดกับจังหวะคายเกิดขึ้นพร้อมกัน ทำให้จังหวะในการทำงานเหลือเพียง 2 จังหวะ

## 2.2 ที่มาของมลสารในอากาศจากยานยนต์

(ที่มา: วงศ์พันธ์ ลิมปเสนีย์, นิตยา มหาผล และ ธีระ เกรกอต, 2536.)

การเผาไหม้น้ำมันเข้าเพลิงในเครื่องยนต์ทำให้เกิดมลสารในอากาศผลจากการสันดาปที่สมบูรณ์ได้แก่ก๊าซคาร์บอนไดออกไซด์และน้ำส่วนการสันดาปที่ไม่สมบูรณ์จะให้ก๊าซคาร์บอนมอนอกไซด์ และไฮโดรคาร์บอนที่เหลือจากการเผาไหม้ นอกจากนี้ในน้ำมันยังมีสารเจือปนที่สำคัญ คือ ซัลเฟอร์ และในตอรเจน ซึ่งทำปฏิกิริยากับออกซิเจนในอากาศ กลายเป็นก๊าซซัลเฟอร์ได

ออกไซด์ และในต่อเจนออกไซด์ ในต่อเจนออกไซด์ยังเกิดได้จากปฏิกิริยาระหว่างออกซิเจน และในต่อเจนที่อุณหภูมิสูงของห้องสันดาป สารเจือปนในน้ำมันที่สำคัญอีกอย่าง คือ ตะกั่วจะถูกปล่อยออกมากับไอเสีย

ที่พบในอากาศเมืองทั้งในประเทศไทยและต่างประเทศกล่าวกันว่ามาจากไอเสียรถยนต์ ขณะนี้ในไทยยังไม่มีรายงานเก็บสถิติผู้ได้รับผลกระทบต่อสุขภาพจากก๊าซนี้ แต่ในเมริการ แคนาดา และอังกฤษ ได้มีรายงานว่าอัตราการเข้ารักษาตัวในพ.น.ส. ของโรคหลอดเลือดหัวใจเปลี่ยนแปลง 10-37% ต่อการเปลี่ยนแปลงของก๊าซคาร์บอนมอนอกไซด์ 10 มีโครกรัม/ลบ.ม.

ผลพิษทางอากาศกับชุมชนเมือง มักจะเป็นเรื่องที่หลีกเลี่ยงได้ยาก โดยเฉพาะในเมืองใหญ่ๆ ที่มีการจราจรคับคั่งผลพิษทางอากาศมีแหล่งที่มาจากการปลดปล่อยแก๊สพิษจากรถยนต์ จักรยานยนต์และโรงงานอุตสาหกรรมโดยปกติการสันดาปของเครื่องยนต์และเครื่องจักรกลที่สมบูรณ์จะได้ก๊าซคาร์บอนไดออกไซด์ และน้ำ ซึ่งเป็นอันตรายต่อสุขภาพน้อยมาก แต่เมื่อประสีทริวภาพ ของเครื่องยนต์และเครื่องจักรกลลดลง เกิดปฏิกิริยาการเผาไหม้ที่ไม่สมบูรณ์ ได้แก๊สพิษปลดปล่อย ออกมายังท่อไอเสีย ก๊าซพิษที่กล่าวถึงนี้ได้แก่ คาร์บอนมอนอกไซด์ ไฮโดรคาร์บอน ในต่อเจนออกไซด์ ชัลเฟอร์ไดออกไซด์ ก่อให้เกิดผลพิษทางอากาศ ซึ่งเป็นอันตรายต่อสุขภาพของประชาชน ถ้าสูดดมเข้าไปเป็นปริมาณมาก โดยเฉพาะก๊าซคาร์บอนมอนอกไซด์เป็นก๊าซที่มีพิษร้ายแรงมาก เมื่อได้รับเข้าสู่ร่างกายในปริมาณเพียง 10 ส่วนในอากาศล้านส่วน (10 ppm.) จะมีผลต่อระบบประสาท ทำให้เกิดอาการอ่อนเพลีย มึนงง ตาพร่ามัว และคลื่นไส้อาเจียนได้ และถ้าได้รับเข้าไปในปริมาณมากถึง 0.002 เปอร์เซ็นต์ เพียง 30 นาที อาจถึงขั้นเสียชีวิตได้

### 2.2.1 ก๊าซคาร์บอนมอนอกไซด์

ก๊าซคาร์บอนมอนอกไซด์เป็นก๊าซที่ไม่มีสี ไม่มีกลิ่นและรส มีน้ำหนักเบากว่าอากาศเพียงเล็กน้อย ไม่ว่องไวต่อการทำปฏิกิริยา สามารถอยู่ในอากาศได้นาน 1-2 เดือน แต่มีความสามารถพิเศษ ในการรวมตัวกับ อิโมโนกลบินในเม็ดเลือดแดง ได้ดีกว่าก๊าซออกซิเจนถึง 200-250 เท่า ทำให้การลำเลียงออกซิเจน ไปสู่เซลล์ต่างๆ ของร่างกายได้น้อยลง ร่างกายอ่อนเพลีย และเสียชีวิตได้ เมื่อเกิดภาวะขาดออกซิเจนเฉียบพลัน จากผลกระทบที่กล่าวมาข้างต้น

#### สาเหตุการเกิดก๊าซคาร์บอนมอนอกไซด์

1. มีการปรับแต่งเครื่องยนต์เกี่ยวกับระบบจ่ายไฟ และจ่ายน้ำมันที่ไม่เหมาะสม
2. ไส้กรองอากาศอุดตัน
3. ใช้น้ำมันผิดประเภท เช่น ใช้น้ำมันธรรมดารากับเครื่องยนต์ที่กำหนด ให้ใช้น้ำมันเบนซิน

4. บรรทุกน้ำหนักเกินอัตราที่กำหนด
5. ลักษณะการขับขี่ที่มีการเร่งเครื่องยนต์โดยไม่จำเป็น

### **2.2.2 สถานการณ์ในประเทศไทยและต่างประเทศ**

การควบคุมไอลิฟฟี่จากรถยนต์เริ่มที่รัฐแคลิฟอร์เนีย สหรัฐอเมริกา เนื่องจากมีปัญหาจากไฟโอดิเคมิคัลสมู๊ก เลี้ยวจีบ้ายแพร์ไปทั่วประเทศ และนานาประเทศ ในปัจจุบันสหราชอาณาจักรเป็นผู้นำในด้านมาตรการควบคุมไอลิฟฟี่ที่เข้มงวด ประเทศไทยเองมีโอกาสศึกษามาตรการควบคุมไอลิฟฟี่ของต่างประเทศ แล้วนำดัดแปลงให้เหมาะสมกับสภาพของเมืองไทย

#### **2.2.2.1 การควบคุมไอลิฟฟี่ในสหรัฐอเมริกา**

การควบคุมไอลิฟฟี่จากรถยนต์เริ่มที่รัฐแคลิฟอร์เนีย โดยให้รถยนต์จดทะเบียนปีค.ศ.1961 ต้องมีการควบคุมไอลิฟฟี่จากตื้อสูบ ในปีค.ศ.1963 รถใหม่ทุกคันในประเทศไทยสหราชอาณาจักรมีเครื่องควบคุมดังกล่าว รัฐบาลกลางกำหนดมาตรฐานควบคุมไอลิฟฟี่โดยคราวบอน และคราวบอนมอนอกไซด์ในไอลิฟฟี่จากตื้อสูบในปี ค.ศ.1968 ในปี ค.ศ.1970 รัฐบาลมีมาตรฐานเข้มงวดมากขึ้น นอกเหนือนี้ยังมีเครื่องควบคุมไอลิฟฟี่จากรถบรรทุก และรถโดยสาร ซึ่งมีมาตรฐานควบคุมค่อนข้างต่ำกว่ารถที่ใช้น้ำมันดีเซล มาตรการควบคุมไอลิฟฟี่ในโครงสร้างทางออกไซด์บังคับใช้ทั่วไปในประเทศไทยในปี ค.ศ.1973 และมีแนวโน้มที่จะลดปริมาณไอลิฟฟี่ให้น้อยลงในอนาคต ทั้งนี้เพื่อให้สอดคล้องกับประมาณรถยนต์ที่เพิ่มขึ้นทุก ๆ ปี

บริษัทผลิตรถยนต์และหน่วยงานของรัฐ จะทำการตรวจสอบรถยนต์และเครื่องยนต์ใหม่ให้ถูกต้องตามมาตรฐานไอลิฟฟี่ โดยวิธีการทดสอบแบบเร่งอยู่ซึ่งทำให้ได้ค่าเฉลี่ยของไอลิฟฟ์ตลอดอายุของเครื่องยนต์ (100,000 ไมล์) และในวิธีการทดสอบย้อมให้มีการเตือนของเครื่องมือควบคุมตามอายุการใช้งาน แล้ววัดไอลิฟฟี่เมื่อขับรถยนต์ตาม วัฏจักรการทดสอบ (Test cycle) ซึ่งเลียนแบบค่าเฉลี่ยการขับขี่รถยนต์ตามท่องถนน แต่การทดสอบทำงานแทนลูกกลิ้ง (Dynamometer) ในขณะที่มีการวัดค่าไอลิฟฟี่ตลอดเวลา ความคงทนของเครื่องมือควบคุมทำโดยขับรถยนต์ 50,000 ไมล์ และวัดไอลิฟฟี่อย่างน้อยทุกระยะ 4,000 ไมล์

#### **2.2.2.2 การควบคุมไอลิฟฟี่ในประเทศไทย**

งานควบคุมไอลิฟฟี่ในประเทศไทยอยู่ในระยะเริ่มแรกสำนักงานคณะกรรมการสิ่งแวดล้อมแห่งชาติ (สว.ล.) ได้สำรวจตรวจวัดอากาศเสียงในเขตต่างๆ ของกรุงเทพฯ เพื่อดูสถานการณ์มลภาวะทางอากาศ ขณะเดียวกันสำนักงานคณะกรรมการสิ่งแวดล้อมแห่งชาติ ได้ร่วมกับเจ้าพนักงานจราจรตรวจวัดอากาศเสียงจากรถยนต์ตามจุดต่างๆ ในระหว่างเดือนพฤษภาคม-ธันวาคม 2522 รวมทั้งหมด 8 จุด โดยสูงตัวอย่างร่องรอยน้ำ และวัดความเข้มข้นของก๊าซครัวบอนมอนอกไซด์จากท่อไอลิฟฟี่ในขณะที่เดินเครื่องยนต์เบาให้เกียร์ว่าง ได้ผลสรุปว่ารถยนต์ที่มี

ก้าวcar์บอนมอนอกไซด์สูงกว่า 6% มีถึง 54% นอกจากนี้ยังพบด้วยว่าอายุการใช้งาน ความเร็วของ และขนาดของเครื่องยนต์ไม่มีความสัมพันธ์โดยตรงกับปริมาณก้าวcar์บอนมอนอกไซด์

ในด้านนโยบายควบคุม สำนักงานคณะกรรมการสิ่งแวดล้อมแห่งชาติ มีคณะกรรมการ สิ่งแวดล้อมเรื่องอากาศและเสียงซึ่งพิจารณามาตรฐานค่าควันดำ และค่าก้าวcar์บอนมอนอกไซด์ที่ ยินยอมให้ร่างกฎหมายจากห้องเสียงของรัฐสภาได้ ในมาตรฐานซึ่งประกาศไว้ในปี พ.ศ. 2522 ได้ กำหนดให้ “ค่าก้าวcar์บอนมอนอกไซด์ของรัฐยนต์ที่เดินด้วยกำลังเครื่องยนต์ที่ใช้น้ำมันเบนซิน ต้องไม่เกินร้อยละหก” และ “ค่าควันดำของรัฐยนต์ที่เดินด้วยกำลังเครื่องยนต์ที่ใช้น้ำมันดีเซลต้อง ไม่เกินร้อยละสี่สิบของเครื่องวัดระบบ瓦อช”

มาตรฐานควบคุมໄอเอียร์รถยนต์ของประเทศไทยไม่เข้มงวดเท่ากับมาตรฐานของนานา ประเทศ คาดว่าเป็นการผ่อนผันให้รัฐยนต์ที่ไม่ได้มาตรฐานซึ่งมีจำนวนเกินครึ่งได้มีโอกาสทำการ ปรับปรุงแก้ไขเครื่องยนต์ การปรับแต่งอัตราส่วนผสมอากาศ และน้ำมันนอกจากจะลดปริมาณก้าว car์บอนมอนอกไซด์ให้เหลือเพียง 3.5% แล้วยังเป็นการประหยัดน้ำมันอีกด้วยเหตุผลข้อนี้น่าจะเป็น ที่ยอมรับกันทั่วไป ดังนั้นสิ่งต่อไปที่จะต้องทำคือพยายามให้มาตรฐานฉบับนี้บังคับใช้กันอย่างจริงจัง ตารางที่ 2.1 จำนวนรัฐยนต์กับความเข้มข้นของcar์บอนมอนอกไซด์ในไอเสียรถยนต์กรุงเทพฯ

ความเข้มข้นของก้าว car์บอนมอนอกไซด์	จำนวนรัฐยนต์		
	จำนวนคัน	%	% ความก่อสร้าง
0-0.9	42	8.1	100
1-1.9	20	3.89	91.83
2-2.9	23	4.47	87.94
3-3.9	32	6.23	83.47
4-4.9	58	11.28	77.24
5-5.9	61	11.87	65.96
6-6.9	75	14.59	54.09
7-7.9	54	10.51	39.5
มากกว่า 8	149	28.99	28.99
รวม	514	100	-

(ที่มา: สำนักงานคณะกรรมการสิ่งแวดล้อมแห่งชาติ การสำรวจปริมาณความเข้มข้นของก้าว car์บอนมอนอกไซด์จากการรถยนต์ 18 กันยายน 2523)

### 2.2.2.3 วัฏจักรการตรวจสอบยุโรป (European Test Cycle)

วัฏจักรการตรวจสอบยุโรปทำโดยติดเครื่องยนต์ทิ้งไว้ 13 นาที ก้าวทั้งหมดที่ออกแบบจากท่อไอเสียของรถยนต์จะถูกรวมรวมวัดปริมาตรไว้ และนำไปเป็นตัวอย่างวิเคราะห์ ในวิธีนี้สัดส่วนของส่วนผสมไฮโดรคาร์บอน คาร์บอนมอนอกไซด์ ในไอเสียที่คำนวณตรวจวัดได้แล้วเบริยบเทียบกับค่าที่กำหนดให้ยอมได้

## 2.3 การออกแบบการทดลองเชิงแฟคเตอร์เรียล (ที่มา: ปรเมศ ชุติมา, 2545.)

ในการออกแบบการทดลอง เป็นเทคนิคที่ใช้เพื่อการวิจัย พัฒนา ปรับปรุง ผลิตภัณฑ์ เป็นที่นิยมใช้กันอย่างกว้างขวาง ซึ่งการออกแบบการทดลองเป็นการศึกษาเกี่ยวกับผลของปัจจัย โดยปัจจัยคือสิ่งที่คาดว่าจะมีผลต่อสิ่งที่เราศึกษา เช่น การโฆษณาเป็นปัจจัยหนึ่งของการขายสินค้า โดยทำการศึกษาว่าหากปัจจัยมีการเพิ่มหรือลดลงจะมีผลต่อสิ่งที่เราศึกษาอย่างไร ซึ่งในการศึกษาหนึ่งๆ อาจมีปัจจัยที่มากกว่าหนึ่งปัจจัย ในการออกแบบการทดลองทั่วไป ซึ่งหากเป็นออกแบบการทดลองที่ละปัจจัยนั้นสามารถจะทำการวิเคราะห์และสรุปผลได้ แต่การออกแบบการทดลองแบบที่ละปัจจัยก็มีข้อจำกัด อันที่จะเป็นการที่ยุ่งยาก ซับซ้อนต่อวิธีการทดลอง การวิเคราะห์ข้อมูล และการสรุปผล สำหรับการทดลองที่มีหลายปัจจัย ซึ่งจะทำให้ผลที่ออกแบบนั้นมีความน่าเชื่อถือได้ในระดับหนึ่งเท่านั้น

ดังนั้นจึงทำให้มีการออกแบบการทดลองเชิงแฟคเตอร์เรียล ซึ่งเป็นการศึกษาถึงผลของปัจจัย (Factor) ตั้งแต่ 2 ปัจจัยขึ้นไป เป็นวิธีการทดลองที่มีประสิทธิภาพมากที่สุด ซึ่งการออกแบบเชิงแฟคเตอร์เรียล หมายถึง การพิจารณาถึงผลที่เกิดจากการรวมกันของระดับ (Level) ของปัจจัยทั้งหมดที่เป็นไปได้ในการทดลองนั้น ตัวอย่างเช่น กรณี 2 ปัจจัย ถ้าปัจจัย A ประกอบด้วย ๒ ระดับ และปัจจัย B ประกอบด้วย ๒ ระดับ ในการทดลอง ๑ เรเพลิกेट (Replicate) จะประกอบด้วยการทดลองทั้งหมด ab การทดลอง

ผลที่เกิดจากปัจจัยนี้ หมายถึง การเปลี่ยนแปลงที่เกิดขึ้นกับผลตอบ (Response) ที่เกิดจาก การเปลี่ยนแปลงระดับของปัจจัยนั้น ๆ ซึ่งเรียกว่า ผลหลัก (Main effect) เมื่อจากว่ามันเกี่ยวข้องกับปัจจัยเบื้องต้นของการทดลอง ตัวอย่างเช่น ในการทดลองตามรูปที่ ซึ่งเป็นการทดลองเชิงแฟคเตอร์เรียล 2 ปัจจัย โดยที่แต่ละปัจจัยจะประกอบด้วย ๒ ระดับ คือ ระดับ “ต่ำ” และ “สูง” ซึ่งจะแทนระดับหั้งสองด้วยเครื่องหมาย “-” และ “+” ตามลำดับ ผลลักษณะของปัจจัย A ในการทดลองนี้คือผลต่างระหว่างค่าเฉลี่ยของผลตอบที่ระดับต่ำและระดับสูงของปัจจัย A ซึ่งเขียนเป็นตัวเลขได้ว่า

$$A = (40 + 52)/2 - (20 + 30)/2 = 21$$

หมายความว่า การเพิ่มขึ้นของปัจจัย A จากระดับต่ำไประดับสูงจะทำให้ผลตอบเเชลี่ยเพิ่มขึ้น 21 หน่วย ในทำงานเดียวกัน จะสามารถคำนวณหาค่าผลหลักของปัจจัย B ได้คือ

$$B = (30 + 52)/2 - (20 + 40)/2 = 11$$

สำหรับกรณีที่มีปัจจัยมากกว่า 2 ปัจจัย จะต้องมีการดัดแปลงวิธีการคำนวณบางประการ ในการทดลองบางอย่าง จะพบว่าความแตกต่างของผลตอบที่เกิดขึ้นบนระดับต่าง ๆ ของปัจจัยหนึ่งจะมีค่าไม่เท่ากันที่ระดับอื่น ๆ ทั้งหมดของปัจจัยอื่น ซึ่งหมายถึงว่า ผลตอบของปัจจัยหนึ่งจะขึ้นกับระดับของปัจจัยอื่น ๆ นั้นเอง และเรียกเหตุการณ์นี้ว่า การมีอันตรกิริยา (Interaction) ต่อกันระหว่างปัจจัยที่เกี่ยวข้อง ตัวอย่างเช่น พิจารณากราฟทดลองเชิงแฝกเทอร์เรียลของปัจจัย 2 ชนิด ดังแสดงในรูปที่ 2.7 ผลของปัจจัย A ที่ปัจจัย B อยู่ระดับต่ำ ( $B^-$ ) มีค่าเป็น

$$A = 50 - 20 = 30$$

และผลของปัจจัย A ที่ปัจจัย B อยู่ระดับสูง ( $B^+$ ) มีค่าเป็น

$$A = 12 - 40 = -28$$

เนื่องจากผลของปัจจัย A ขึ้นกับระดับของปัจจัย B ที่ถูกเลือก ดังนั้นจะกล่าวได้ว่า ปัจจัย A และ B มีอันตรกิริยาต่อกัน ขนาดของอันตรกิริยาจะเท่ากับค่าเฉลี่ยของความแตกต่างของผลของปัจจัย A ที่ระดับต่าง ๆ ของปัจจัย B ซึ่งมีค่าเท่ากับ

$$AB = (-28 - 30)/2 = -29$$

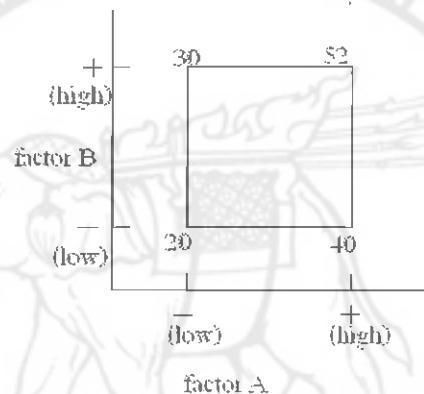
ซึ่งเห็นได้ว่า ค่าอันตรกิริยาระหว่างปัจจัย A และ B ในที่นี่มีค่าสูง

แนวคิดดังกล่าวสามารถแสดงได้ด้วยกราฟ รูปที่ เป็นกราฟระหว่างผลตอบของปัจจัย A ที่ระดับทั้งสองของปัจจัย B จะเห็นว่าเส้นของ  $B^-$  และ  $B^+$  จะประมาณได้ว่าขนานกัน ซึ่งลักษณะของกราฟ เช่นนี้ จะบ่งบอกถึงการไม่มีอันตรกิริยาซึ่งกันและกันของปัจจัยทั้งสอง ในทำงานเดียวกัน รูปที่ 2.9 เป็นกราฟล็อตข้อมูลของรูปที่ 2.7 ซึ่งจะเห็นได้ว่าเส้น  $B^-$  และ  $B^+$  ไม่ขนานกัน และสามารถกล่าวได้ว่า ปัจจัยทั้งสองมีอันตรกิริยาต่อกัน บอยครั้งที่กราฟลักษณะนี้จะมีอันตรกิริยาต่อกัน บอยครั้งที่ กราฟลักษณะนี้จะถูกนำมาใช้เพื่อแสดงถึงการมีนัยสำคัญ (significant) ของอันตรกิริยา

ตามหลักปกติ เมื่ออันตรกิริยามีค่าสูง ผลหลักจะมีความหมายน้อยมากในทางปฏิบัติ จากตัวอย่างในรูปที่ 2.7 จะเห็นว่าผลหลักของปัจจัย A มีค่าเท่ากับ

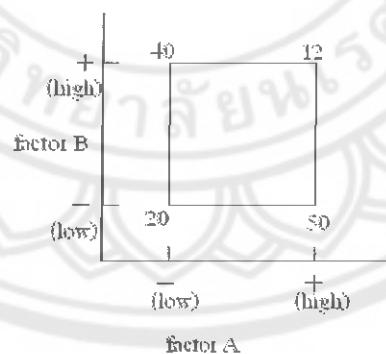
$$A = (50 + 12)/2 - (20 + 40)/2 = -1$$

ซึ่งมีค่าต่ำมาก และอาจทำให้สรุปได้ว่า ผลจากปัจจัย A นั้นไม่มีนัยสำคัญ แต่ถ้าอย่างไรก็ตามเมื่อพิจารณาถึงผลของปัจจัย A ที่ระดับต่าง ๆ ของปัจจัย B แล้วจะพบว่า ในความเป็นจริงแล้วปัจจัย A มีผลอย่างมีนัยสำคัญ แต่ผลของปัจจัย A นั้นจะขึ้นอยู่กับระดับของปัจจัย B



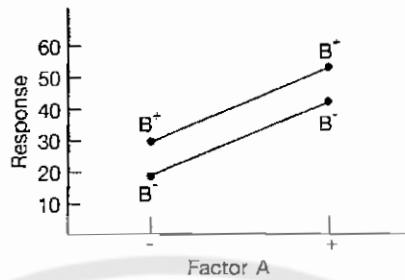
รูป 2.1 การออกแบบเชิงเพคเทอเรียล 2 ปัจจัย

(ที่มา: ปรเมศ ชุติตมา. การออกแบบการทดลองทางวิศวกรรม.)

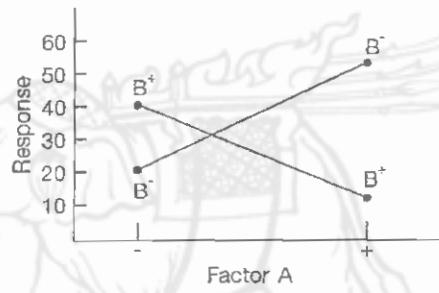


รูป 2.2 การออกแบบเชิงเพคเทอเรียล 2 ปัจจัย (มีอันตรกิริยา)

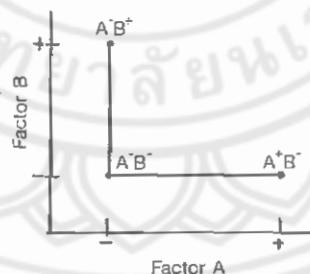
(ที่มา: ปรเมศ ชุติตมา. การออกแบบการทดลองทางวิศวกรรม.)



รูป 2.3 การออกแบบเชิงแฟคเตอร์เรียล (ไม่มีอันตรกิริยา)  
(ที่มา: ปรเมศ ชุติมา. การออกแบบการทดลองทางวิศวกรรม.)



รูป 2.4 การออกแบบเชิงแฟคเตอร์เรียล (มีอันตรกิริยา)  
(ที่มา: ปรเมศ ชุติมา. การออกแบบการทดลองทางวิศวกรรม.)



รูป 2.5 การทดลองแบบที่ละปัจจัย (One-factor-at-a-time Experiment)  
(ที่มา: ปรเมศ ชุติมา. การออกแบบการทดลองทางวิศวกรรม.)

### 2.3.1 การวิเคราะห์ผลจากค่าที่อ่านได้จากโปรแกรมวิเคราะห์ผลทางสถิติ

การวิเคราะห์ผลจากค่าที่อ่านได้จากโปรแกรมวิเคราะห์ผลทางสถิตินั้น สามารถที่จะแสดงเป็นสูตรการหาค่าตามหลักของการออกแบบเชิงแฟคเทอเรียล ได้ดังตารางที่ 2.2

ตารางที่ 2.2 ตารางการวิเคราะห์ความแปรปรวนสำหรับแบบจำลอง 3 ปัจจัย แบบ Fixed Effect

Source	Sum of Squares	Degrees of Freedom	Mean Square	Expected Mean Square	$F_0$
A	$SS_A$	$a - 1$	$MS_A$	$\sigma^2 + \frac{bcn \sum \tau_i^2}{a - 1}$	$F_0 = \frac{MS_A}{MS_E}$
B	$SS_B$	$b - 1$	$MS_B$	$\sigma^2 + \frac{acn \sum \beta_j^2}{b - 1}$	$F_0 = \frac{MS_B}{MS_E}$
C	$SS_C$	$c - 1$	$MS_C$	$\sigma^2 + \frac{abn \sum \gamma_k^2}{c - 1}$	$F_0 = \frac{MS_C}{MS_E}$
AB	$SS_{AB}$	$(a-1)(b-1)$	$MS_{AB}$	$\sigma^2 + \frac{cn \sum \sum (\tau\beta)_{ik}^2}{(a-1)(b-1)}$	$F_0 = \frac{MS_{AB}}{MS_E}$
AC	$SS_{AC}$	$(a-1)(c-1)$	$MS_{AC}$	$\sigma^2 + \frac{bn \sum \sum (\tau\gamma)_{ik}^2}{(a-1)(c-1)}$	$F_0 = \frac{MS_{AC}}{MS_E}$
BC	$SS_{BC}$	$(b-1)(c-1)$	$MS_{BC}$	$\sigma^2 + \frac{an \sum \sum (\beta\gamma)_{jk}^2}{(b-1)(c-1)}$	$F_0 = \frac{MS_{BC}}{MS_E}$
ABC	$SS_{ABC}$	$(a-1)(b-1)(c-1)$	$MS_{ABC}$	$\sigma^2 + \frac{n \sum \sum \sum (\tau\beta\gamma)_{ijk}^2}{(a-1)(b-1)(c-1)}$	$F_0 = \frac{MS_{ABC}}{MS_E}$
Error	$SS_E$	$Abc(n-1)$	$MS_E$	$\sigma^2$	
Total	$SS_T$	$abcn - 1$			

สำหรับค่าผลรวมทั้งหมดของกำลังสองในตารางที่ 2.2 มีสูตรในการคำนวณดังนี้

$$SS_T = \sum_{i=1}^a \sum_{j=1}^b \sum_{k=1}^c \sum_{l=1}^n Y_{ijkl}^2 - \frac{\gamma_{...}^2}{abcn}$$

ค่าผลรวมของกำลังสองของผลหลักหาได้จากการสูตรดังนี้

$$SS_A = \frac{1}{bcn} \sum_{i=1}^a \gamma_{i...}^2 - \frac{\gamma_{...}^2}{abcn}$$

$$SS_B = \frac{1}{acn} \sum_{j=1}^b \gamma_{j...}^2 - \frac{\gamma_{...}^2}{abcn}$$

$$SS_C = \frac{1}{abn} \sum_{k=1}^c \gamma_{...k}^2 - \frac{\gamma_{...}^2}{abcn}$$

เพื่อที่จะคำนวณค่าผลรวมของกำลังสองแบบ 2 ปัจจัยของอันตรกิริยา เราจะต้องสร้างตารางผลรวมซึ่งประกอบด้วยเซลล์จำนวน  $A \times B$ ,  $A \times C$  และ  $B \times C$  ขึ้นมา  
จะได้ดังนี้ คือ

$$\begin{aligned} SS_{AB} &= \frac{1}{cn} \sum_{i=1}^a \sum_{j=1}^b y_{ij..}^2 - \frac{y_{...}^2}{abcn} - SS_A - SS_B \\ &= SS_{Subtotals(AB)} - SS_A - SS_B \\ SS_{AC} &= \frac{1}{bn} \sum_{i=1}^a \sum_{k=1}^c y_{i.k..}^2 - \frac{y_{...}^2}{abcn} - SS_A - SS_C \\ &= SS_{Subtotals(AC)} - SS_A - SS_C \\ SS_{BC} &= \frac{1}{an} \sum_{j=1}^b \sum_{k=1}^c y_{.jk..}^2 - \frac{y_{...}^2}{abcn} - SS_B - SS_C \\ &= SS_{Subtotals(BC)} - SS_B - SS_C \end{aligned}$$

ค่าผลรวมของกำลังสองของอันตรกิริยาแบบ 3 ปัจจัย หาได้จากสูตร

$$\begin{aligned} SS_{ABC} &= \frac{1}{n} \sum_{i=1}^a \sum_{j=1}^b \sum_{k=1}^c y_{ijk..}^2 - \frac{y_{...}^2}{abcn} - SS_A - SS_B - SS_C - SS_{AB} - SS_{AC} - SS_{BC} \\ &= SS_{Subtotals(ABC)} - SS_A - SS_B - SS_C - SS_{AB} - SS_{AC} - SS_{BC} \end{aligned}$$

ค่าผลรวมของกำลังสองของความผิดพลาดหาได้จากการลบผลรวมของกำลังสองทั้งหมดที่เกิดจากผลหลักและอันตรกิริยาจากผลรวมทั้งหมดของกำลังสอง

$$SS_E = SS_T - SS_{Subtotals(ABC)}$$

### 2.3.2. การแปลงรูปข้อมูลของจอห์นสัน (Johnson Transformation)

ในการเปลี่ยนรูปข้อมูลของจอห์นสันนั้น เพื่อเปลี่ยนรูปข้อมูลให้เป็นไปตามการแจกแจงแบบปกตินั้น จะเลือกพังก์ชันใดพังก์ชันหนึ่งที่เหมาะสมที่สุดจาก 3 พังก์ชัน เพื่อเปลี่ยนรูปให้เป็นการแจกแจงปกติ การแจกแจงเหล่านี้ถูกจัดอยู่ใน SB, SL และ SU ซึ่ง B, L และ P จัดอยู่ในกลุ่มตัวแปรที่มีขอบเขตจำกัด และตัวแปรที่ไม่มีขอบเขต พังก์ชันการแจกแจงที่ได้เลือกถูกใช้เพื่อเปลี่ยนข้อมูลที่จะให้เป็นไปตามการแจกแจงตามปกตินั้น จะแสดงดังตารางต่อไปนี้

ตารางที่ 2.3 ตารางแสดงสูตร Johnson Transformation

สมการ	ฟังก์ชันการเปลี่ยนรูปข้อมูลของ จอกหันสัน	ระหว่างช่วง
SB	$\gamma + \eta \ln [(x - \varepsilon) / (\lambda + \varepsilon - x)]$	$\eta, \lambda > 0, -\infty < \gamma < \infty, -\infty < \varepsilon < \infty, \varepsilon < x < \varepsilon + \lambda$
SL	$\gamma + \eta \ln (x - \varepsilon)$	$\eta > 0, -\infty < \gamma < \infty, -\infty < \varepsilon < \infty, \varepsilon < x$
SU	$\gamma + \eta \operatorname{Sinh}^{-1} [(x - \varepsilon) / \lambda]$ where, $\operatorname{Sinh}^{-1}(x) = \ln [x + \sqrt{1 + x^2}]$	$\eta, \lambda > 0, -\infty < \gamma < \infty, -\infty < \varepsilon < \infty, -\infty < x < \infty$

#### วิธีพิจารณา

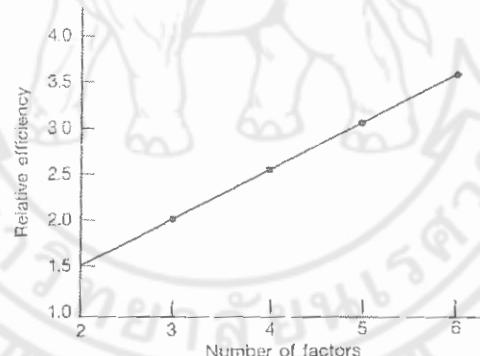
- พิจารณาฟังก์ชันการเปลี่ยนรูปข้อมูลที่เป็นไปได้ทั้งหมดของจอกหันสัน
- ประมาณค่าตัวแปรในฟังก์ชันที่ใช้วัดที่อธิบายในข้อ 5
- เปลี่ยนรูปข้อมูลด้วยฟังก์ชันการเปลี่ยนลักษณะ
- คำนวณ Anderson-Darling และคำนวนค่า p-value ให้เหมือนกันสำหรับข้อมูลที่ได้มีการเปลี่ยนรูป
- เลือกฟังก์ชันการเปลี่ยนรูปข้อมูลที่จะใช้สำหรับการเปลี่ยนรูปข้อมูลด้วยค่า p-value ที่มากที่สุด ซึ่งค่า p-value นั้นต้องมากกว่าค่า p-value ที่เป็นบรรทัดฐาน (ค่าพื้นฐานคือ 0.10) ซึ่งนอกจากกรณีแล้ว จะเป็นการเปลี่ยนรูปข้อมูลที่ไม่ใช่สภาพที่เหมาะสม

#### 2.3.3 ประโยชน์ของการออกแบบเชิงแฟคเตอร์เรียล

ประโยชน์ของการออกแบบเชิงแฟคเตอร์เรียลสามารถแสดงได้ดังนี้ สมมติว่าเรามี 2 ปัจจัย (A และ B) ที่ต้องการศึกษา แต่ละปัจจัยประกอบด้วย 2 ระดับ ซึ่งจะแทนบัญญัติระดับด้วย A<sup>-</sup>, A<sup>+</sup>, B<sup>-</sup> และ B<sup>+</sup> ตามลำดับ ข้อมูลเกี่ยวกับบัญญัติทั้งสองสามารถหาได้จากการเปลี่ยนระดับของปัจจัยที่ลงทะเบียนดังแสดงในรูป 2.10 ผลที่เกิดจากการเปลี่ยนแปลงบัญญัติ A จากน้อยไปมากมีค่าเป็น A<sup>-</sup>B<sup>-</sup>, A<sup>-</sup>B<sup>+</sup>, และผลของการเปลี่ยนแปลงบัญญัติ B จากน้อยไปมากคือ A<sup>-</sup>B<sup>+</sup>, A<sup>+</sup>B<sup>-</sup> เนื่องจากใน

การทดลองอาจจะมีความผิดพลาด (Error) ขึ้น ดังนั้นจึงทำการทดลองอย่างน้อย 2 ครั้ง สำหรับการทดลองร่วมปัจจัย (Treatment Combination) แต่ละจุด และนำผลตอบที่ได้มาเฉลี่ยเพื่อประมาณถึงผลที่เกิดขึ้น ดังนั้นเราจะต้องทำการทดลองทั้งสิ้น 6 ครั้ง (2 ครั้งจาก  $A^+B^-$ , 2 ครั้งจาก  $A^-B^+$  และ 2 ครั้งจาก  $A^+B^+$ )

ถ้าทำการทดลองแฟคเตอร์เรียง จะต้องทำการทดลองร่วมปัจจัย  $A^+B^+$  เพิ่มขึ้นอีกหนึ่งการทดลองในตอนนี้จะสามารถใช้เพียงแค่ 4 การทดลองเท่านั้นเพื่อหาผลที่เกิดจากปัจจัย A นั่นคือ  $A^+B^-$ ,  $A^-B^-$  และ  $A^+B^+$ - $A^-B^+$  และผลที่เกิดจากปัจจัย A หาได้จากการนำค่าประมาณที่ได้ทั้งสองค่ามาเฉลี่ย และหาผลต่างของมัน ซึ่งคือ  $(A^+B^- - A^-B^-)/2 - (A^+B^+ - A^-B^+)/2$  นั่นเอง และค่าผลที่เกิดจากปัจจัย A ที่ได้ควรจะมีค่าความถูกต้องใกล้เคียงกับการทดลองแบบที่ลงทะเบียน ในการทำงานของเดียวกันจากการทดลองร่วมปัจจัยทั้ง 4 ที่กล่าวมาก็จะสามารถหาผลที่เกิดจากปัจจัย B ได้เช่นกัน ดังนั้นประสิทธิภาพสัมพัทธ์ของการออกแบบเชิงแฟคเตอร์เรียงลดต่อการทดลองแบบที่ลงทะเบียนมีค่าเป็น  $6/4=1.5$  ซึ่งตามปกติแล้ว ค่าประสิทธิภาพสัมพัทธ์จะเพิ่มขึ้นเมื่อจำนวนของปัจจัยเพิ่มขึ้น ดังแสดงในรูปที่ 2.6



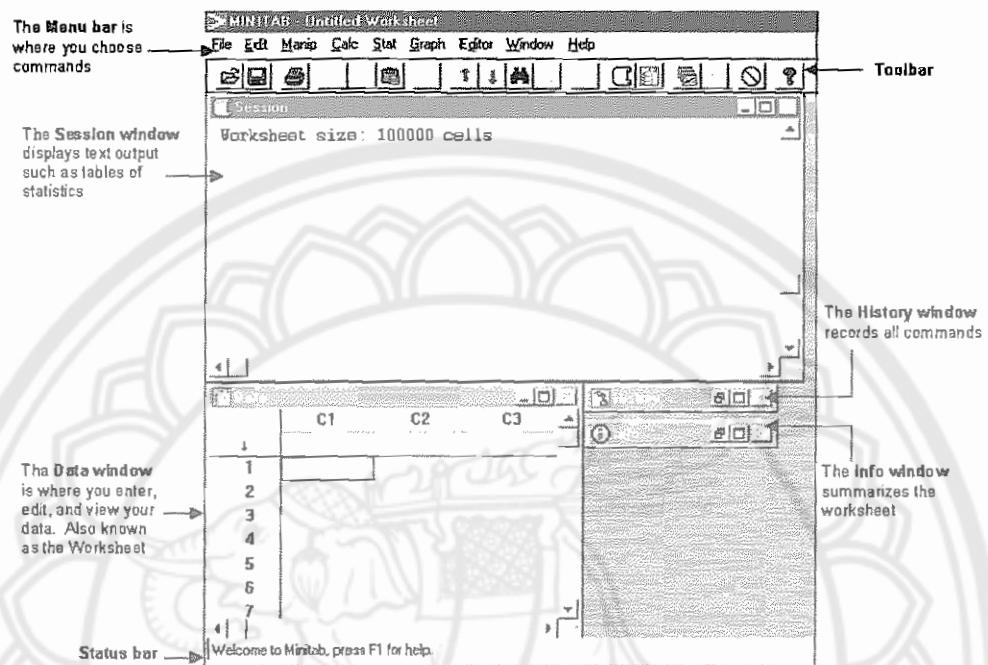
รูป 2.6 ประสิทธิภาพสัมพัทธ์ระหว่างการทดลองแบบแฟคเตอร์เรียงต่อการทดลองที่ลงทะเบียน

(ที่มา: ปรเมศ ชุติมา. การออกแบบการทดลองทางวิศวกรรม.)

## 2.4 โปรแกรมวิเคราะห์ผลทางสถิติ

เป็นโปรแกรมสำเร็จรูปที่ช่วยในการประมาณผลข้อมูลทางสถิติที่นิยมใช้กันอย่างแพร่หลายทั้งในภาคการศึกษา และภาคอุตสาหกรรม ในด้านงานวิจัย งานวิจัย งานควบคุมคุณภาพ การออกแบบ และการปรับปรุงคุณภาพ เพื่อเพิ่มประสิทธิภาพหรือปรับปรุงการผลิตด้วยวิธีการของ Six Sigma หรือต้องการผลวิเคราะห์ที่แม่นยำ และด้วยโปรแกรมวิเคราะห์ผลทางสถิติ เป็นโปรแกรมทางด้านสถิติได้

ออกแบบมาเพื่อช่วยให้การวิเคราะห์ทางด้านสถิตเป็นงานที่สะดวกและรวดเร็วยิ่งขึ้น ตลอดจนการแสดงผลทั้งผลลัพธ์และการนำเสนอในรูปแบบของกราฟ



รูป 2.7 โปรแกรมวิเคราะห์ผลทางสถิต